

# Klausur, 25.07.2011

## Lineare Algebra I für Informatiker, SS 2011, Dr. T. Hanke

Name: Lavas Gierke

Matrikelnummer: \_\_\_\_\_

Bearbeiten Sie die folgenden Rechenaufgaben und schreiben Sie die Ergebnisse in den dafür vorgesehenen Platz. Sie brauchen Ihre Ergebnisse **nicht** zu begründen, für Begründungen und Ansätze gibt es **keine** Punkte. Für die richtige Antwort bekommen Sie die angegebene Punktzahl. Für eine falsche Antwort gibt es **Null** Punkte.

1 Sei  $n \geq 2$  und  $V$  ein  $n$ -dimensionaler  $\mathbb{R}$ -Vektorraum mit Basis  $\{b_1, \dots, b_n\}$  und sei die lineare Abbildung  $\varphi : V \rightarrow V$  definiert durch  $b_1 \mapsto 0$ ,  $b_i \mapsto b_{i-1}$  für  $i = 2, \dots, n-1$ , und  $b_n \mapsto b_{n-1} + b_n$ .

(a) Bestimmen Sie das charakteristische Polynom  $\chi_\varphi$  von  $\varphi$ . (3 Punkte)

$$\chi_\varphi = \boxed{\phantom{\lambda^2 - 1}}$$

(b) Bestimmen Sie die Eigenwerte von  $\varphi$  mit ihren algebraischen Vielfachheiten. (2 Punkte)

$$\boxed{\phantom{\lambda = 1, \lambda = -1}}$$

(c) Geben Sie Basen für die Eigenräume von  $\varphi$  an. (2 Punkte)

(d) Für welche  $n$  ist  $\varphi$  diagonalisierbar? (1 Punkt)

$$\boxed{\phantom{n = 2}}$$

2 Es sei  $\mathbb{F}_2 = \{0, 1\}$  der Körper mit 2 Elementen. Bestimmen Sie die Menge aller  $x \in \mathbb{F}_2^5$  mit  $Ax = b$ , wobei  $A \in \mathbb{F}_2^{4 \times 5}$  und  $b \in \mathbb{F}_2^4$  die folgenden sind: (4 Punkte)

$$A := \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}, \quad b := \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Ergebnis:

$$\left\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle \right\rangle$$

3 Sei die lineare Abbildung  $\varphi$  definiert durch:

$$\varphi: \mathbb{R}^{1 \times 3} \rightarrow \mathbb{R}^{2 \times 2}, \quad x \mapsto \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} \cdot x \cdot \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

(a) Geben Sie die Abbildungsmatrix von  $\varphi$  bezüglich der Standardbasis  $\mathcal{E}$  von  $\mathbb{R}^{1 \times 3}$  und der geordneten Basis  $\mathcal{B} = (E_{11}, E_{12}, E_{21}, E_{22})$  von  $\mathbb{R}^{2 \times 2}$  an: (3 Punkte)

$${}^{\mathcal{B}}M^{\mathcal{E}}(\varphi) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 2 & 0 & 2 \\ 2 & 2 & 2 \end{pmatrix}$$

(b) Was ist der Rang von  $\varphi$ ?

$$\text{Rang}(\varphi) = \boxed{2} \quad (1 \text{ Punkt})$$

(c) Geben Sie eine Basis  $\mathcal{C}$  von  $\text{Kern}(\varphi)$  an.

(2 Punkte)

$$\mathcal{C} = \langle (-1 \ 0 \ 1) \rangle$$

(d) Geben Sie eine Basis  $\mathcal{D}$  von  $\text{Bild}(\varphi)$  an.

(2 Punkte)

$$\mathcal{D} = \left\langle \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 2 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \right\rangle$$

4

Wir betrachten  $\mathbb{R}^3$  mit dem Standardskalarprodukt. Sei  $v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}$ ,  $v_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$  und

$$E = \langle v_1, v_2 \rangle.$$

(a) Bestimmen Sie einen Vektor  $v'_2$ , der  $v_1$  zu einer Orthogonalbasis von  $E$  ergänzt.

$$v'_2 = \boxed{\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}}$$

(2 Punkte)

4

(Fortsetzung)

(b) Berechnen Sie die orthogonale Projektion  $u'$  von  $u = \begin{pmatrix} 2 \\ -2 \\ 3 \end{pmatrix}$  auf  $E$ .

$$u' = \begin{pmatrix} 1 \\ -3 \\ 1 \end{pmatrix}$$

(2 Punkte)

(c) Berechnen Sie den Cosinus des Winkels  $\alpha$  zwischen dem Vektor  $u$  aus Teil (b) und  $E$ .

$$\cos(\alpha) = \sqrt{11/17}$$

(1 Punkt)

5

Für  $t \in \mathbb{R}$  sei  $B_t = \begin{pmatrix} 3 & t \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$ .

(a) Bestimmen Sie das charakteristische Polynom von  $B_t$ .

$$\lambda^2 - 4\lambda + (3+t)$$

(1 Punkt)

(b) Bestimmen Sie die Determinante von  $B_t$ .

$$3+t$$

(1 Punkt)

(c) Für welche Werte von  $t$  ist  $B_t$  invertierbar?

$$t \neq -3$$

(1 Punkt)

(d) Für welche  $t \in \mathbb{Z}$  ist  $B_t$  invertierbar in  $\mathbb{Z}^{2 \times 2}$ ?

$$t \in \{-2, -4\}$$

(1 Punkt)

(e) Für welche  $t \in \mathbb{R}$  besitzt  $B_t$  einen Eigenvektor?

$$t \leq 1$$

(1 Punkt)

(f) Für welche  $t \in \mathbb{R}$  ist  $B_t$  diagonalisierbar?

$$t < 1$$

(1 Punkt)

(g) Für welche  $t \in \mathbb{C}$  ist  $B_t$  diagonalisierbar, wenn wir  $B_t$  als Matrix in  $\mathbb{C}^{2 \times 2}$  auffassen?

$$\text{[Empty box]}$$

(2 Punkte)

(h) Für welche  $t \in \mathbb{R}$  ist  $B_t$  triangulierbar?

$$\text{[Empty box]}$$

(1 Punkt)

(i) Geben Sie eine Matrix  $T \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$  an, für die  $T^{-1}B_{-8}T$  eine Diagonalmatrix ist.

$$T = \begin{pmatrix} -4 & 2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$

(2 Punkte)

Beantworten Sie die folgenden Aufgaben schriftlich. Beweisen Sie alle Ihre Behauptungen. Schreiben Sie auf **jedes Blatt** Ihren Namen und Ihre Matrikelnummer. Fangen Sie jede Aufgabe auf einer neuen Seite an.

- |   |  |
|---|--|
| 6 | Sei $V$ ein endlich-dimensionaler euklidischer Vektorraum und $\mathcal{B}$ eine Orthonormalbasis von $V$ . Sei $\varphi \in \text{End}(V)$ . Dann heißt $\varphi$ <i>selbstadjungiert</i> , wenn für alle $v, w \in V$ gilt $\langle \varphi(v), w \rangle = \langle v, \varphi(w) \rangle$ . Zeigen Sie:<br><br>(a) $\varphi$ ist genau dann selbstadjungiert, wenn $M^{\mathcal{B}}(\varphi)$ symmetrisch ist. (3 Punkte)<br><br>(b) Sei $\varphi$ selbstadjungiert. Dann ist für jeden $\varphi$ -invarianten Unterraum $U \leq V$ auch $U^{\perp}$ ein $\varphi$ -invarianter Unterraum. (2 Punkte) |
| 7 | Sei $K$ ein Körper, $V$ ein $K$ -Vektorraum und $\varphi \in \text{End}(V)$ . Sei $M$ eine Menge von Eigenvektoren von $\varphi$ zu paarweise verschiedenen Eigenwerten. Zeigen Sie, dass $M$ linear unabhängig ist. (5 Punkte)  |
| 8 | Sei $A \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$ mit charakteristischem Polynom $\chi_A(X) = X^3 - 3X^2 + 2X$ . Was ist der Rang von $A$ ? Beweisen Sie Ihre Aussage. (4 Punkte)  |

Aufgabe 4 (eigene Unterpunkte)

(d) Bestimmen Sie  $\dim(E)$ .

(e) Bestimmen Sie  $\dim(E^{\perp})$  und  $E^{\perp}$ .

(f) Geben Sie  $E^{\perp}$  orthonormiert an.

## Aufgabe 2 (Seite 1)

gegeben:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad b = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

gesucht:

$$\text{Sol}(A, b) = s + \text{Sol}(A, 0)$$

### Lösung

$\mathbb{F}_2$  bedeutet:

$$\begin{array}{cccc} -4 & -2 & 0 & 2 & 4 \\ \dots & -3 & -1 & 1 & 3 & 5 & \dots \end{array}$$

$$\left( \begin{array}{ccccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{array} \right) \begin{array}{l} | \cdot (-1) \\ \leftarrow + \\ \leftarrow + \\ \leftarrow + \end{array} \rightarrow \left( \begin{array}{ccccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{array} \right) \begin{array}{l} \leftarrow + \\ | \cdot (-1) \\ \leftarrow + \end{array}$$

$$\rightarrow \left( \begin{array}{ccccc|c} 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{array} \right) \begin{array}{l} \leftarrow + \\ \leftarrow + \\ | \cdot (-1) \end{array} \rightarrow \left( \begin{array}{ccccc|c} 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{array} \right) \begin{array}{l} \leftarrow + \\ \leftarrow + \\ | \cdot (-1) \end{array}$$

$$\rightarrow \left( \begin{array}{ccccc|c} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{array} \right)$$

1-ter Lösungsweg:

Die eingekreisten "1"-en sind die Pivotelemente, jetzt fügt man eine weitere Zeile hinzu die in der 4-ten Spalte eine "1" stehen hat und im b-Teil den Parameter P:

$$\left( \begin{array}{ccccc|c} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & P \end{array} \right) \begin{array}{l} \leftarrow + \\ \leftarrow + \\ \leftarrow + \\ | \cdot (-1) \end{array} \rightarrow \left( \begin{array}{ccccc|c} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & P \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1+P \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1+P \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & P \end{array} \right)$$

↗ Vertausche  
4-te und  
5-te Zeile

## Aufgabe 2 (Seite 2)

$$\rightarrow \left( \begin{array}{ccccc|c} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & P \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1+P \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1+P \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & P \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{array} \right)$$

Man kann jetzt die Lösung auf der rechten Seite ablesen. Dabei stellen die Zahlen ohne den Parameter P die spezielle Lösung dar und die Koeffizienten von P die Lösung des Kerns, also die Nulllösung.

Zur Verdeutlichung kann man die obige Matrix auch so schreiben:

$$\left( \begin{array}{ccccc|c} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0+1 \cdot P \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1+1 \cdot P \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1+1 \cdot P \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0+1 \cdot P \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1+0 \cdot P \end{array} \right) \Rightarrow \text{Sol}(A, b) = s + \text{Sol}(A, 0)$$
$$= \underline{\underline{\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}}}$$

Probe für b:

$$A \cdot s = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \stackrel{\mathbb{F}_2}{=} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = b \quad \checkmark$$

$\begin{matrix} 4 \times 5 & & 5 \times 1 & & 4 \times 1 \\ \uparrow & \text{OK} & \uparrow & & \uparrow \\ \text{---} & & \text{---} & & \text{---} \end{matrix}$

Probe für Kern:

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 2 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix} \stackrel{\mathbb{F}_2}{=} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \checkmark$$

$\begin{matrix} 4 \times 5 & & 5 \times 1 & & 4 \times 1 \\ \uparrow & \text{OK} & \uparrow & & \uparrow \\ \text{---} & & \text{---} & & \text{---} \end{matrix}$

## Aufgabe 2 (letzte Seite)

### 2-ter Lösungsweg:

Wir nehmen die obige Matrix mit den eingekreisten "1"-en und kennzeichnen jede Spalte mit einem Buchstaben:

$$\begin{array}{ccccc|c} x & y & z & s & t & \\ \hline \textcircled{1} & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & \textcircled{1} & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & \textcircled{1} & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \textcircled{1} & 1 \end{array}$$

$\Rightarrow$

$$\begin{aligned} x + s &= 0 \\ y + s &= 1 \\ z + s &= 1 \\ t &= 1 \end{aligned}$$

Pivotelemente (bleiben immer links vom Gleichheitszeichen)

$\Leftrightarrow$

$$\begin{aligned} x &= 0 + s \\ y &= 1 + s \\ z &= 1 + s \\ t &= 1 \end{aligned}$$

$$\begin{bmatrix} x \\ y \\ z \\ s \\ t \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} + s \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\Rightarrow \text{Sol}(A, b) = s + \text{Sol}(A, 0)$$

$$= \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}$$

Nicht verwirren lassen: Dieses  $s$  meint den Parameter  $s$  welches das erste mal über der vierten Spalte erscheint, wohingegen dieses  $s$  die spezielle Lösung (also die feste Lösung) bezeichnet.

# Aufgabe 3, Seite 1

## Vorüberlegung:

$$\varphi: \mathbb{R}^{1 \times 3} \rightarrow \mathbb{R}^{2 \times 2}, \quad X \mapsto \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} \cdot X \cdot \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$(a \ b \ c) \mapsto \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} \cdot (a \ b \ c) \cdot \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$(a \ b \ c) \mapsto \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} \cdot (a+c \quad a+b+c)$$

$$(a \ b \ c) \mapsto \begin{pmatrix} a+c & a+b+c \\ 2(a+c) & 2(a+b+c) \end{pmatrix}$$

$$\varphi(a \ b \ c) = \begin{pmatrix} a+c & a+b+c \\ 2(a+c) & 2(a+b+c) \end{pmatrix}$$

Zu a)

## Vorgehensweise:

1. Es wird von Basis E nach Basis B abgebildet.
2. Definitionsbereich ist  $\mathbb{R}^{1 \times 3}$ , bedeutet stopfe jeden Vektor aus E in die Funktion rein.
3. Stelle die abgebildete Basis E durch die andere neue Basis B dar.
4. Schreibe Koeffizienten spaltenweise auf.

$$\varphi(1 \ 0 \ 0) = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 2 \end{pmatrix} = X \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} + Y \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} + Z \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{array}{cccc|c} x & y & z & t & \\ \hline 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 2 \end{array}$$

1-te Spalte

$$\mathcal{K}_B \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$\varphi(0 \ 1 \ 0) = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} = X \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} + Y \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} + Z \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{array}{cccc|c} x & y & z & t & \\ \hline 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 2 \end{array}$$

2-te Spalte

Aufgabe 3, Seite 2

$$\varphi \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 2 \end{pmatrix} = X \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} + Y \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} + Z \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{array}{cccc|c} X & Y & Z & t & \\ \hline 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 2 \end{array}$$

3-te Spalte

$$\Rightarrow \underline{\underline{B M^E(\varphi) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 2 & 0 & 2 \\ 2 & 2 & 2 \end{pmatrix}}}$$

zu b<sub>1</sub>

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 2 & 0 & 2 \\ 2 & 2 & 2 \end{pmatrix} \begin{array}{l} | \cdot (-1) \quad | \cdot (-2) \\ \leftarrow + \\ \leftarrow + \\ \leftarrow + \end{array} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \end{pmatrix} \begin{array}{l} | \cdot (-2) \\ \leftarrow + \end{array} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Rang(\varphi) = 2

zu c<sub>1</sub>

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & | & 0 \\ 1 & 1 & 1 & | & 0 \\ 2 & 0 & 2 & | & 0 \\ 2 & 2 & 2 & | & 0 \end{pmatrix} \begin{array}{l} | \cdot (-1) \quad | \cdot (-2) \\ \leftarrow + \\ \leftarrow + \\ \leftarrow + \end{array} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & | & 0 \\ 0 & 1 & 0 & | & 0 \\ 0 & 0 & 0 & | & 0 \\ 0 & 2 & 0 & | & 0 \end{pmatrix} \begin{array}{l} | \cdot (-2) \\ \leftarrow + \end{array} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & | & 0 \\ 0 & 1 & 0 & | & 0 \\ 0 & 0 & 0 & | & 0 \\ 0 & 0 & 0 & | & 0 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & | & 0 \\ 0 & 1 & 0 & | & 0 \\ 0 & 0 & 1 & | & P \end{pmatrix} \begin{array}{l} \leftarrow + \\ | \cdot (-1) \end{array} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & | & -1P \\ 0 & 1 & 0 & | & 0P \\ 0 & 0 & 1 & | & 1P \end{pmatrix}$$

Ker(\varphi) = \langle (-1 \ 0 \ 1) \rangle

Aufgabe 3, Seite 3 (letzte Seite)

zu d,

Zuerst  $\varphi$  transponieren und dann rechnen:

$$\varphi^{tr} = \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 2 & 2 & \cdot(-1) \\ 0 & 1 & 0 & 2 & \\ 1 & 1 & 2 & 2 & \cdot(+1) \end{array} \right) \rightarrow \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 2 & 2 & \cdot(+1) \\ 0 & 1 & 0 & 2 & \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \cdot(-1) \end{array} \right)$$

$$\rightarrow \left( \begin{array}{cccc} 1 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \Rightarrow \underline{\underline{\text{Bild}(\varphi) = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \end{pmatrix} \right\rangle}}$$

Aufgabe 4, Seite 1

Zu a<sub>1</sub>

Mit  $w_1 = v_1$  und den inneren Produkten

$$\begin{aligned}\langle v_2, w_1 \rangle &= \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} = 2 \quad \text{und} \quad \|w_1\|^2 = \langle w_1, w_1 \rangle \\ &= \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \\ &= 2 \quad \text{ist}\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}w_2 &= v_2 - \frac{\langle v_2, w_1 \rangle}{\langle w_1, w_1 \rangle} w_1 \\ &= \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} - \frac{2}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \\ &= \underline{\underline{\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}}}\end{aligned}$$

Zu b<sub>1</sub>

Es ist nun  $\{w_1, w_2\}$  eine Orthogonalbasis des  $\mathbb{R}^3$ .

Mit  $\|w_i\| = \sqrt{\langle w_i, w_i \rangle}$ ,  $i = 1, 2$  und  $\|w_2\|^2 = \langle w_2, w_2 \rangle$

$$\begin{aligned}&= \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \\ &= 3\end{aligned}$$

führt das Normieren der zueinander orthogonalen Vektoren  $w_1, w_2$

$$l_1 = \frac{1}{\|w_1\|} \cdot w_1 = \frac{1}{\sqrt{2}} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad l_2 = \frac{1}{\|w_2\|} \cdot w_2 = \frac{1}{\sqrt{3}} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

Aufgabe 4, Seite 2

auf die Orthonormalbasis ONB  $B = \{b_1, b_2\} = \left\{ \frac{1}{\sqrt{2}} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \frac{1}{\sqrt{3}} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right\}$ .

$$\pi_E(u) = \langle u, b_1 \rangle b_1 + \langle u, b_2 \rangle b_2$$

$$= \left\langle \begin{pmatrix} 2 \\ -2 \\ 3 \end{pmatrix}, \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle \cdot \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} + \left\langle \begin{pmatrix} 2 \\ -2 \\ 3 \end{pmatrix}, \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right\rangle \cdot \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$= \frac{1}{2} \cdot (2 + 2) \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{1}{3} \cdot (2 - 2 - 3) \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$= \frac{4}{2} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} + \left(-\frac{3}{3}\right) \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$= 2 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 2 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} = \underline{\underline{\begin{pmatrix} 1 \\ -3 \\ 1 \end{pmatrix}}}$$

zu c<sub>1</sub>

$$\cos \alpha = \frac{\begin{pmatrix} 2 \\ -2 \\ 3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -3 \\ 1 \end{pmatrix}}{\sqrt{17} \cdot \sqrt{11}}$$

$$= \frac{2 + 6 + 3}{\sqrt{17} \cdot \sqrt{11}}$$

$$= \frac{11}{\sqrt{17} \cdot \sqrt{11}} \cdot \frac{\sqrt{11}}{\sqrt{11}}$$

$$= \frac{11 \cdot \sqrt{11}}{\sqrt{17} \cdot 11}$$

$$= \frac{\sqrt{11}}{\sqrt{17}} = \underline{\underline{\sqrt{\frac{11}{17}}}}$$

zu d,

$$\left( \begin{array}{ccc|c} 1 & -1 & 0 & (-2) \\ 2 & 0 & -1 & + \end{array} \right) \xrightarrow{\leftarrow +} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & -1 & 0 & 2 \\ 0 & 2 & -1 & \end{array} \right) \xrightarrow{\leftarrow +} \left( \begin{array}{ccc|c} 2 & -2 & 0 & \\ 0 & 2 & -1 & 1 \end{array} \right)$$

$$\rightarrow \left( \begin{array}{ccc} \textcircled{2} & 0 & -1 \\ 0 & \textcircled{2} & -1 \end{array} \right) \Rightarrow \dim(E) = 2$$

zu e,

$$E^\perp = \{ X = (X_1 \ X_2 \ X_3)^T \in \mathbb{R}^3 \mid \langle X, v_1 \rangle = 0, \langle X, v_2 \rangle = 0 \}$$

also

$$\langle X, v_1 \rangle = 0: \quad 1 \cdot X_1 + (-1) \cdot X_2 + 0 \cdot X_3 = 0$$

$$\langle X, v_2 \rangle = 0: \quad 2 \cdot X_1 + 0 \cdot X_2 + (-1) \cdot X_3 = 0$$

$$\Rightarrow \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & -1 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & -1 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{\leftarrow +} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & -1 & 0 \end{array} \right)$$

$$\rightarrow \left( \begin{array}{ccc|c} 2 & -2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & -1 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{\leftarrow +} \left( \begin{array}{ccc|c} 2 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 2 & -1 & 0 \end{array} \right)$$

$$\rightarrow \left( \begin{array}{ccc|c} x & y & z & \\ \textcircled{1} & 0 & -1/2 & 0 \\ 0 & \textcircled{1} & -1/2 & 0 \end{array} \right)$$

$\dim(E^\perp) = 1$ , weil eine Spalte der freien Variable existiert (hier nur  $z$ ). D. h. es wird nachher ein Lösungsvektor für  $E^\perp$  ermittelt.

$$\Rightarrow \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & -1/2 & 0 \\ 0 & 1 & -1/2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & p \end{array} \right) \xrightarrow{\leftarrow +} \left( \begin{array}{ccc|c} 2 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 2 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & p \end{array} \right)$$

Nächste Seite geht's weiter

Aufgabe 4, Seite 4 (letzte Seite)

$$\rightarrow \left( \begin{array}{ccc|c} 2 & 0 & 0 & P \\ 0 & 2 & 0 & P \\ 0 & 0 & 1 & P \end{array} \right) \begin{array}{l} | :2 \\ | :2 \end{array} \rightarrow \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & (1/2)P \\ 0 & 1 & 0 & (1/2)P \\ 0 & 0 & 1 & 1P \end{array} \right)$$

$\Rightarrow l_z = z \cdot \begin{pmatrix} 1/2 \\ 1/2 \\ 1 \end{pmatrix}$ . Wähle  $z = 2$  um die Brüche loszuwerden und erhalte:

$$\underline{\underline{E^\perp = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} \right\rangle}} \leftarrow \text{Orthogonal zu } v_1 \text{ und } v_2 \text{ aus } E.$$

zu  $f_1$

$$E^\perp = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} \right\rangle. \text{ Sei nun } e_1^\perp = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}:$$

$$\begin{aligned} \|e_1^\perp\|^2 &= \langle e_1^\perp, e_1^\perp \rangle = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} \\ &= 1 + 1 + 4 \\ &= 6 \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \frac{1}{\|e_1^\perp\|} \cdot e_1^\perp = \frac{1}{\sqrt{6}} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}.$$

$$E^\perp \text{ orthonormiert: } \underline{\underline{\frac{1}{\sqrt{6}} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}}}$$

Aufgabe 5, Seite 1

zu a,

$$\begin{aligned} CP(B_t) &= \det(B_t - \lambda E) \\ \Rightarrow CP(B_t) &= \det\left(\begin{pmatrix} 3 & t \\ -1 & 1 \end{pmatrix} - \lambda \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}\right) \\ \Leftrightarrow CP(B_t) &= \det \begin{vmatrix} 3-\lambda & t \\ -1 & 1-\lambda \end{vmatrix} \\ \Leftrightarrow CP(B_t) &= (3-\lambda) \cdot (1-\lambda) + t \\ \Leftrightarrow CP(B_t) &= 3 - 3\lambda - \lambda + \lambda^2 + t \\ \Leftrightarrow CP(B_t) &= \lambda^2 - 4\lambda + (3+t) \end{aligned}$$

zu b,

Die Determinante lässt sich am charakteristischen Polynom ablesen. Es ist immer die Zahl (inklusive Vorzeichen) die in der Regel am Ende ohne das  $\lambda$  steht. Also

$$\begin{aligned} |B_t| &= +(3+t) \\ \Leftrightarrow |B_t| &= 3+t \end{aligned}$$

zu c,

Invertierbar falls die Determinante ungleich Null ist:

$$\begin{aligned} 3+t \neq 0 \quad | -3 \\ \Leftrightarrow t \neq -3 \end{aligned}$$

zu d,

$$\begin{aligned} \Leftrightarrow \begin{matrix} 3+t=1 \\ t=-2 \end{matrix} \quad \text{und} \quad \Leftrightarrow \begin{matrix} 3+t=-1 \\ t=-4 \end{matrix} \end{aligned}$$

$$\Rightarrow t \in \underline{\underline{\{-2, -4\}}}$$

Aufgabe 5, Seite 2

zu e<sub>1</sub>

$$CP(B_t) = \lambda^2 - 4\lambda + (3+t)$$

$$\lambda_{1/2} = 2 \pm \sqrt{4 - (3+t)}$$

$$\Leftrightarrow \lambda_{1/2} = 2 \pm \sqrt{4-3-t}$$

$$\Leftrightarrow \lambda_{1/2} = 2 \pm \sqrt{1-t}$$

Um einen Eigenvektor zu bekommen braucht man erst mal einen Eigenwert. Und da der Ausdruck unter der Wurzel nicht negativ sein darf, gilt:

$$1-t \geq 0 \quad | -1$$

$$\Leftrightarrow -t \geq -1 \quad | \cdot (-1)$$

$$\Leftrightarrow \underline{\underline{t \leq 1}}$$

zu f<sub>1</sub>

Hierfür muß der Ausdruck unter der Wurzel echt größer als 0 sein, da man sonst keine zwei verschiedene Eigenwerte erhält:

$$1-t > 0 \quad | -1$$

$$\Leftrightarrow -t > -1 \quad | \cdot (-1)$$

$$\Leftrightarrow \underline{\underline{t < 1}}$$

zu i,

$$B_{-8} = \begin{pmatrix} 3 & -8 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$$

$$\Rightarrow \text{CP}(B_{-8}) = \lambda^2 - 4\lambda - 5$$

$$\lambda_{1/2} = 2 \pm \sqrt{4+5}$$

$$\Leftrightarrow \lambda_{1/2} = 2 \pm \sqrt{9}$$

$$\Leftrightarrow \lambda_{1/2} = 2 \pm 3$$

$\Rightarrow \lambda_1 = 5$  und  $\lambda_2 = -1$  sind die Eigenwerte.

Eigenvektoren

$$(B_{-8} - \lambda E)v = 0$$

$$\lambda := \lambda_1 = 5$$

$$(B_{-8} - \underbrace{5E}_{\text{einsetzen}})v = 0$$

$$\begin{pmatrix} -2 & -8 & | & 0 \\ -1 & -4 & | & 0 \end{pmatrix} \begin{array}{l} | : (-2) \\ \leftarrow + \end{array} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 4 & | & 0 \\ -1 & -4 & | & 0 \end{pmatrix} \begin{array}{l} | \cdot 1 \\ \leftarrow + \end{array} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 4 & | & 0 \\ 0 & 0 & | & 0 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 4 & | & 0 \\ 0 & 1 & | & p \end{pmatrix} \begin{array}{l} \leftarrow + \\ | \cdot (-4) \end{array} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & | & -4 \cdot p \\ 0 & 1 & | & 1 \cdot p \end{pmatrix} \Rightarrow \underline{\underline{\text{Eig}_{B_{-8}}(5) = \begin{pmatrix} -4 \\ 1 \end{pmatrix}}}$$

Analog für  $\lambda_2$ :

$$(B_{-8} - \lambda E)v = 0$$

$$\lambda := \lambda_2 = -1$$

$$(B_{-8} + \underbrace{1E}_{\text{einsetzen}})v = 0$$

$$\begin{pmatrix} 4 & -8 & | & 0 \\ -1 & 2 & | & 0 \end{pmatrix} \begin{array}{l} | : 4 \\ \leftarrow + \end{array} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & -2 & | & 0 \\ -1 & 2 & | & 0 \end{pmatrix} \begin{array}{l} | \cdot 1 \\ \leftarrow + \end{array} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & -2 & | & 0 \\ 0 & 0 & | & 0 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & -2 & | & 0 \\ 0 & 1 & | & p \end{pmatrix} \begin{array}{l} \leftarrow + \\ | \cdot 2 \end{array} \rightarrow \text{nächste Seite geht's weiter}$$

Aufgabe 5, Seite 4 (letzte Seite)

$$\rightarrow \left( \begin{array}{c|c} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{array} \begin{array}{l} 2P \\ 1P \end{array} \right) \Rightarrow \underline{\underline{\text{Eig}_{B_{-8}}(-1) = \left( \begin{array}{c} 2 \\ 1 \end{array} \right)}}.$$

$$\Rightarrow \underline{\underline{T = \left( \begin{array}{cc} -4 & 2 \\ 1 & 1 \end{array} \right)}}$$

Verlangt war es nicht aber bestimme noch  $T^{-1}$ :

$$T^{-1} = \frac{1}{-4-2} \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -1 & -4 \end{pmatrix}$$

$$\Leftrightarrow T^{-1} = \frac{1}{-6} \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -1 & -4 \end{pmatrix}$$

$$\Leftrightarrow \underline{\underline{T^{-1} = \frac{1}{6} \begin{pmatrix} -1 & 2 \\ 1 & 4 \end{pmatrix}}}$$

Es gilt  $D = T^{-1} \cdot B_{-8} \cdot T$ , d.h. nachdem man die drei Matrizen miteinander multipliziert hat, sollten auf der Diagonalen die Eigenwerte erscheinen:

$$D = \frac{1}{6} \begin{pmatrix} -1 & 2 \\ 1 & 4 \end{pmatrix} \cdot \underbrace{\begin{pmatrix} 3 & -8 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}} \cdot \begin{pmatrix} -4 & 2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\Leftrightarrow D = \frac{1}{6} \begin{pmatrix} -1 & 2 \\ 1 & 4 \end{pmatrix} \cdot \underbrace{\begin{pmatrix} -20 & -2 \\ 5 & -1 \end{pmatrix}}$$

$$\Leftrightarrow D = \frac{1}{6} \begin{pmatrix} 30 & 0 \\ 0 & -6 \end{pmatrix}$$

$$\Leftrightarrow \underline{\underline{D = \begin{pmatrix} 5 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \checkmark}}$$