



Musterlösung zur Zusatzübung

Lösung 1

	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21
P_1	ne	ru	ru	ru	ru	ru	wa	wa	wa	wa	re	ru	te	-	-	-	-	-	-	-	-	-
P_2	-	-	ne	re	re	re	re	ru	ru	ru	ru	bl	bl	bl	wa	wa	wa	wa	ru	ru	ru	te
P_3	-	ne	re	ru	ru	ki	-	-	-	-	-	-	-									
P_4	-	-	-	-	ne	re	ru	bl	bl	bl	wa	wa	wa	wa	ru	ru	te	-	-	-	-	-

Lösung 2

Teil 2.a)

```
1 #include <stdio.h>
 2 #include <sys/types.h>
 3 #include <sys/ipc.h>
 4 #include <sys/shm.h>
 5 #include <unistd.h>
7 // Groesse des zu verwendenden Ringpuffers
8 #define CONST 50
10 // Zeiger auf Shared Memory, der als Ringpuffer verwendet wird
11 char *p char;
12 // Zeiger auf Indizes, die Schreib-/Leseposition des Ringpuffers enthalten
13 int *p_int1, *p_int2;
14
15 // Erzeugerprozedur, die Zeichen aus einer Datei in den Ringpuffer schreibt
16 void proc1 ( char *n )
17 {
18
           FILE *f;
19
           int c = EOF;
           // Oeffnen der durch n bezeichneten Datei zum Lesen
21
22
           // Bei Erfolg mit Auslesen beginnen
           if ( (f = fopen( n, "r" )) != NULL )
23
                    // Solange noch Zeichen gelesen werden koennen
25
                    while( ( c = fgetc( f )) != EOF )
26
27
                            // Warten solange Ringpuffer voll ist
                            while ( ((*p_int1 + 1) % CONST) == *p_int2 );
2.8
                            // Schreiben des aktuellen Elements in den Ringpuffer
29
                            p_{char}[ *p_{int1} ] = (char)c;
30
31
                            // Weitersetzen des Schreibindex
32
                            *p_int1 = (*p_int1 + 1) % CONST;
33
34
35
           // 2 maliges Schreiben des EOF-Zeichens in den Puffer,
36
           // um beiden Verbrauchern das Ende der Datei mitzuteilen
           while ( ((*p_int1 + 1) % CONST) == *p_int2 );
37
           p_char[ *p_int1 ] = (char)c;
38
            *p_int1 = (*p_int1 + 1) % CONST;
39
40
41
           while ( ((*p_int1 + 1) % CONST) == *p_int2 );
```



```
42
           p_char[ *p_int1 ] = (char)c;
43
           *p_int1 = (*p_int1 + 1) % CONST;
44
45
           // Datei schliessen
46
            fclose(f);
47 }
48
49
   // Verbraucherprozedur, die die aus dem Ringpuffer ausgelesenen Daten
50 // in eine Datei schreibt
51 void proc2 ( char *n )
52 {
           FILE *f;
53
54
           int c;
55
56
           // Datei namens n wird zum Schreiben geoeffnet.
           // Bei Misserfolg wird die Prozedur verlassen.
57
           if ( ( f = fopen( n, "w" )) == NULL )
58
59
                    return;
60
61
           // Endlosschleife, die nach Auslesen des EOF-Zeichens per
           // break-Anweisung verlassen wird
62
63
           do
64
            {
65
                    // Warte solange Ringpuffer leer ist
66
                    while( *p_int1 == *p_int2 );
67
                    // Lese naechstes Zeichen
                    c = p_char[*p_int2];
68
69
                    // Weitersetzen des Leseindex
70
                    *p_int2 = (*p_int2 + 1) % CONST;
71
                    // Wenn gelesenes Zeichen nicht EOF ist, schreibe es in
72
                    // die geoeffnete Datei; sonst verlasse die Schleife
73
                    if ( c != EOF )
74
                            fputc(c, f);
75
                    else
76
                            break;
77
            } while( 1 );
            // Datei schliessen
78
79
            fclose(f);
80 }
81
82 int main(int argc, char *argv[])
           int c1, c2; // Hilfsvariable fuer Rueckgabewerte von fork()
84
                      // ID des shared memory
85
           int ID;
86
87
           // shared memory der Groesse des Ringpuffers plus der beiden Indizes
88
           // vom Betriebssystem anfordern
89
           ID = shmget( IPC_PRIVATE, CONST + 2*sizeof( int ), IPC_CREAT|0x1ff );
90
           // p_char auf Anfang des shared memory setzen
91
           p_char = (char *) shmat( ID, NULL, 0 );
92
           // Zeiger der Indizes auf die letzten beiden int-Speicherplaetze
           // im shared memory setzen
93
           p_{int1} = (int *)(p_{char} + CONST);
94
95
           p_{int2} = p_{int1} + 1;
96
           // Indizes mit 0 initialisieren
97
98
           *p_int1 = 0;
```





```
99
             *pint2 = 0;
100
101
             // Kindprozess erzeugen
             if ( (c1 = fork()) == 0 )
102
103
104
                     // Dieser Prozess ist Kind
                     // Noch einen Kindprozess erzeugen
105
106
                     if ((c2 = fork()) == 0)
107
                     {
108
                              // Diesen Prozess als Erzeuger laufen lassen,
109
                              // der den ersten Kommandozeilenparameter
110
                              // als Dateiname uebergeben bekommt
111
                              proc1( argv[1] );
112
113
                     else
114
                     {
                              // Diesen Prozess als Verbraucher laufen lassen,
115
116
                              // der den zweiten Kommandozeilenparameter
117
                              // als Dateiname uebergeben bekommt
118
                              proc2 ( argv[2] );
                     }
119
120
121
             else
122
             {
123
                     // Diesen Prozess als Verbraucher laufen lassen,
124
                     // der den dritten Kommandozeilenparameter
                     // als Dateiname uebergeben bekommt
125
126
                     proc2( argv[3] );
127
128 }
```

Teil 2.b)

Das Programm erwartet drei Dateinamen als Kommandozeilenparameter und erzeugt drei nebenläufige Prozesse: einen Erzeuger und zwei Verbraucher. Der Erzeuger öffnet die Datei mit dem Namen des ersten Kommandozeilenparameters, liest deren Daten Byte für Byte aus und schreibt sie in einen Ringpuffer, auf den alle Prozesse zugreifen können. Die beiden Verbraucher lesen jeweils Daten aus dem Ringpuffer aus und schreiben sie in die durch die zweiten und dritten Kommandozeilenparameter bezeichneten Dateien.

Teil 2.c)

Das Programm arbeitet nicht korrekt, da beide Verbraucher ungeschützt auf die Indexvariable p_int2 zugreifen, die die aktuelle Position des als nächstes zu lesenden Elements im Ringpuffer angibt. Dadurch kann es beispielsweise geschehen, dass dasselbe Element von beiden Verbrauchern verbraucht wird.

Lösung 3

Das Verfahren arbeitet nicht korrekt:

a) Mutual Exclusion wird nicht eingehalten:

Angabe eines möglichen Schedules, der eine Möglichkeit für beide Prozesse zeigt, gleichzeitig in den kritischen Bereich zu kommen.



```
flag[j]=true;
 4
 5
                                 while (turn!=j) {
 6
                                   while (flag[j]);
        flag[i]=true;
 7
 8
        while (turn!=i)
 9
        criticalSection(i);
10
                                   turn=j;
11
                                 }
12
                                 criticalSection(j)
13
14
        . . .
```

Dann sind beide Prozesse in ihrem kritischen Bereich.

b) Bounded Waiting wird nicht eingehalten:

```
1 // initial: turn=j, flag[i]=flag[j]=false;
 2
 3
                               flag[j]=true;
 4
 5
                               while( turn!=j )
                               criticalSection(j)
 6
7
      flag[i]=true;
 8
      while (turn!=i) {
 9
        while (flag[j])
10
                               flag[j]=false;
11
                               remainderSection(j)
12
                               flag[j]=true;
13
        // Pi bekommt CPU
        // und scheitert
14
15
        // nach wie vor
        // an while-Bed.
16
17
                               while( turn!=j )
18
                               criticalSection(j)
19
```

 P_i kann im obigen Szenario beliebig oft überholt werden.

c) Progress Requirement wird eingehalten:

Sobald ein Prozess sein Flag auf true gesetzt hat, ist es für den anderen nicht mehr möglich, die turn Variable zu ändern. Gilt oBdA initial turn == i, und P_i betritt als erster die Schleife, so gelangt P_i immer in seinen KB, da P_j turn nicht mehr ändern kann. Gilt initial turn = j, und P_i betritt als erster die Schleife, so hat er sein Flag auf true gesetzt. Entweder er kann die turn Variable auf i setzen, und gelangt danach in den KB, oder er wird von P_j überholt (siehe Teil b)), und P_j gelangt in den KB. Eine Blockade ist aber nicht möglich.

Lösung 4

Teil 4.a)

Implementierung mittels Bedingter Kritischer Regionen:

1. Initialisierung:

```
1 const int MAX_SHUTTLES = 12;
2 const int MAX_SEATS = 6;
```



```
3 const int MAX_SHUTTLE_WAIT = 60;
 4
 5 shared int free_bookings[MAX_SHUTTLES];
 6 shared int free_seats[MAX_SHUTTLES];
7 shared bool flying[MAX_SHUTTLES];
8
9
   //Initialisierung des Flugverkehrs
10 void init()
11 {
12
       int i;
       for (i = 0; i < MAX_SHUTTLES; i++)</pre>
13
14
15
            free_bookings[i] = MAX_SEATS;
           free_seats[i] = MAX_SEATS;
16
17
           flying[i] = FALSE;
           shuttle(i);
18
19
       }
20 }
```

2. Shuttleprozess:

```
1 shuttle(int i)
2 {
       //MAX_SHUTTLE_WAIT Minuten Stoppuhr initialisieren
 3
 4
       bool sig = FALSE;
 5
       stopwatch(MAX_SHUTTLE_WAIT, &sig);
 6
 7
       while (TRUE)
 8
9
            //Auf Startsignal warten
10
            region(free_seats[i], flying[i]) when(sig)
11
                //Nur starten, falls >0 Passagiere an Bord
12
13
                if(free_seats[i] < MAX_SEATS) flying[i] = TRUE;</pre>
14
15
16
           if(flying[i]) flyToRisaAndBack();
17
18
            region(flying[i], free_bookings[i], free_seats[i])
19
                //initalen Zustand fuer das Shuttle herstellen
20
                flying[i] = FALSE;
21
22
                sig = FALSE;
23
                stopwatch(MAX_SHUTTLE_WAIT, &sig);
24
                free_seats[i] = MAX_SEATS;
2.5
                free_bookings[i] = MAX_SEATS;
26
            }
27
       }
28 }
```

3. Buchung von Sitzplätzen:

```
1 /* Funktion zur Buchung eines Sitzplatzes in einem Shuttle.
2 * Liefert -1, falls gerade alle Plaetze belegt sind,
3 * sonst die entsprechende Shuttle Nummer.
4 */
5 int bookSeat()
```



```
6
   {
        //atomares Testen ggf. aller Shuttles
 7
 8
        region(free_bookings)
 9
10
             int i;
             for (i=0; i < MAX_SHUTTLES; i++)</pre>
11
12
13
                 if(free_bookings[i] > 0)
14
15
                      free_bookings[i]--;
16
                      return i;
17
18
             }
19
20
        return -1;
21 }
```

4. Belegung von Sitzplätzen eines bestimmten Shuttles:

```
1 /* Funktion zur Belegung eines Sitzplatzes in Shuttle i.
 2
    * Liefert FALSE, falls das Shuttle bereits unterwegs ist,
 3
   * sonst wird der Passagier in das Shuttle geleitet und TRUE
   * zurueckgegeben.
 4
 5
    */
 6 bool assignSeat(int i)
 7
   {
 8
       if(flying[i]) return FALSE;
 9
       region(free_seats[i], flying[i])
10
       {
11
           //Sitzplatz einnehmen
12
           showPassengerHisSeat();
13
           free_seats[i]--;
           //Shuttle kann fruehzeitig starten, falls alle Plaetze belegt sind
14
15
           if (free_seats[i] == 0) sig = TRUE;
           return TRUE;
16
17
       }
18 }
```

Teil 4.b)

Implementierung mittels Monitoren:

1. Monitor für die Verwaltung der Shuttle-Flüge:

```
1
   Monitor ShuttleManager
 2
   {
 3
        final int MAX_SHUTTLES = 12;
        Shuttle[] shuttles = new Shuttle[MAX_SHUTTLES];
 4
 5
        //Initialisierung des Flugverkehrs
 6
 7
        void init()
 8
        {
 9
            for (int i=0; i < MAX_SHUTTLES; i++)</pre>
10
                shuttles[i] = new Shuttle(i);
11
        }
12
13
        /* Methode zur Buchung eines Sitzplatzes in einem Shuttle.
```





```
14
         * Liefert -1, falls gerade alle Plaetze belegt sind,
15
        * sonst die entsprechende Shuttle Nummer.
16
17
       int bookSeat()
18
            for (int i=0; i<MAX_SHUTTLES; i++)</pre>
19
20
21
                int index = shuttles[i].decFreeBookings();
22
                if(index != -1) return index;
23
24
           return -1;
25
       }
26 }
```

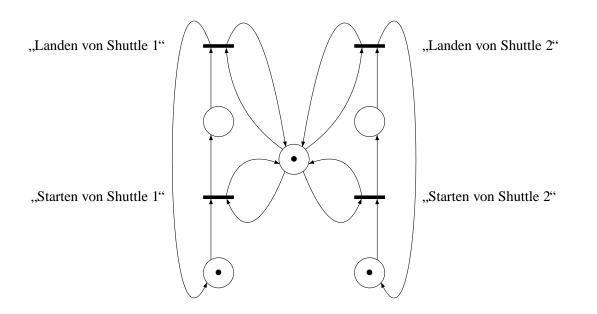
2. Monitor für das Shuttle:

```
1 Monitor Shuttle
 2 {
        final int MAX_SEATS = 6;
 3
        final int MAX_SHUTTLE_WAIT = 60;
 4
 5
        int i, free_bookings, free_seats;
 6
 7
       boolean flying;
 8
 9
        condition start;
10
11
        Shuttle (int i)
12
        {
13
            this.i = i;
14
            free_bookings = MAX_SEATS;
15
           free_seats = MAX_SEATS;
16
            flying = false;
17
        }
18
19
        /* Liefert -1, falls alle Plaetze belegt sind,
20
        * sonst i und dekrementiert die freien Buchungen.
21
         */
22
        int decFreeBookings()
23
24
            if(free bookings <= 0) return -1;</pre>
25
           free bookings --;
26
            return i;
27
        }
28
29
        void run()
30
31
            while(true)
32
33
                //{\tt MAX\_SHUTTLE\_WAIT~Minuten~Stoppuhr~initialisieren}
34
                stopwatch(MAX_SHUTTLE_WAIT, start);
35
                //Auf Startsignal warten
36
                wait (start);
37
38
                //Nur starten, falls >0 Passagiere an Bord
39
                if(free_seats < MAX_SEATS) startFlight();</pre>
40
            }
41
        }
```



```
42
43
       /* Methode zur Belegung eines Sitzplatzes.
44
45
        * Liefert false, falls das Shuttle bereits unterwegs ist,
46
         * sonst wird der Passagier auf seinen Platz geleitet und true
47
         * zurueckgegeben.
48
49
       boolean assignSeat()
50
            if(flying) return false;
51
52
53
           //Sitzplatz einnehmen
54
            showPassengerHisSeat();
55
            free_seats--;
            //Shuttle kann fruehzeitig starten, falls alle Plaetze belegt sind
56
57
            if(free_seats == 0) signal(start);
58
           return true;
59
       }
60
61
       void startFlight()
62
63
            flying = true;
64
            if(flying) flyToRisaAndBack();
65
            //initalen Zustand fuer das Shuttle wieder herstellen
66
67
            flying = false;
            free_seats = MAX_SEATS;
69
            free_bookings = MAX_SEATS;
70
       }
```

Teil 4.c) Petri-Netz zur Synchronisation eines Shuttle-Hangars mit zwei Shuttles:



Teil 4.d)
Semaphor-Lösung für den Shuttle-Hangar mit vier Shuttles:

```
1 const int SHUTTLE_COUNT = 4;
 2 bool flying[SHUTTLE_COUNT];
 3 semaphor mutex;
 5
   //Initialisierung des Hangars
 6 void init()
 7
 8
       init(mutex, 1);
 9
       int i;
       for(i=0; i<SHUTTLE_COUNT; i++)</pre>
10
11
           flying[i] = FALSE;
12 }
13
14 //Startanfrage des i-ten Shuttles
15 void launch (int i)
16 {
17
       if(!flying[i])
18
19
           wait (mutex);
20
           //starten
           signal(mutex);
21
22
            flying[i] = TRUE;
23
       }
24 }
25
26 //Landeanfrage des i-ten Shuttles
27 void land(int i)
28 {
29
       if(flying[i])
30
31
           wait (mutex);
32
           //landen
33
           signal(mutex);
34
           flying[i] = FALSE;
35
       }
36 }
```

Teil 4.e)

Da sich nur 4 Shuttles in jedem Hangar befinden, können auch immer nur maximal 4 < 5 Shuttles gleichzeitig das Hangar-Kraftfeld durchfliegen. Der Aufwand von Teil c) und d) war also umsonst!

Lösung 5

Teil 5.a)

m	1	2	3	2	1	2	3	4	3	2	1	2	3	4	5
1	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X
2	X	X	X		X	X	X	X		X	X		X	X	x
3	X	X	X					X			X	X	X	X	X
4	X	X	X					X							X
5	X	X	X					X							X
6	X	X	X					X							X
7	X	X	X					X							X
8	X	X	X					X							X



m	4	3	2	1	2	3	4	5	6	5	4	3	2	1	2
1	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X
2		X	X	X		X	X	X	X		X	X	X	X	
3			X	X		X	X	X	X			X	X	X	
4				X	X	X	X	X	X				X	X	
5									X					X	X
6									X						
7									X						
8									X						

m								
LTF(m)	1	1.3	1.67	2.3	3.75	5	5	5

Teil 5.b)

 $m_{opt}=6$

Lösung 6

Teil 6.a)

	ω	1	1	2	4	2	2	3	4	1	2	3	4	4	1	3	2	1	_
	6																		_
	5																		
	4							X		X	X	X	X	X	X	X	X	X	
	3				X	X	X		X										
	2			X															
	1	2	K																
	t	1	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	
3		2		1	4	5	5	6	2	1		2	1	1	1	4	2	1	3
								X											
						Х	[X	X		X							
X					X								X						x
		X		X										X		X	X	X	
															X				
_17	7	18		19	20	2	1	22	23	24	1	25	26	27	28	29	30	31	32

Teil 6.b)

- $WS(5,6) = \{1,2,4\}$
- $WS(19,6) = \{1,2,3\}$
- $WS(25,6) = \{1,2,4,5,6\}$

Lösung 7

Teil 7.a)



- $RF(8,6) = \{1,3,4,5,6\}$
- $RF(12,6) = \{3,4,6,7\}$
- $VF(8,6) = \{3,4,5,7\}$
- $VF(12,6) = \{1,3,5\}$

Teil 7.b)

t	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20
						4	6													
					5	5	4	6	7	7										
				3	3	3	5	4	6	6	7	7		5	5					7
			1	1	1	1	3	5	4	4	6	6	7	7	7	5	1	1	1	1
		2	2	2	2	2	1	3	5	5	4	4	4	4	4	7	5	5	5	5
WS	0	0	0	0	0	0	2	1	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3
SF	X	X	X	X	X	X	X		X					X			X			X
ω	0	2	1	3	5	4	6	3	7	4	7	3	3	5	5	3	1	1	1	7
SF	X	X	X	X	X	X	X		X					X			X			X
VOPT	0	2	1	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	1	1	1	7
					5	4	4	4	4	4	7			5	5					
							6		7	7										

Lösung 8

t	Kl. 0 RR(1)	Kl. 1 RR(4)	Kl. 2 RR(8)	Kl. 3 FIFO	Incoming	Running
0	-	-	-	-	A(3)→3	-
1	-	_	_	A(3)	$B(5)\rightarrow 1,C(4)\rightarrow 2$	A
2	-	C(4)	B(5)	A(2)	_	C
3	-	C(3)	B(5)	A(2)	_	C
4	_	C(2)	B(5)	A(2)	D(2)→1	C
5	-	C(1),D(2)	B(5)	A(2)	E(6)→0	C
6	E(6)	D(2)	B(5)	A(2)	_	E
7	-	D(2),E(5)	B(5)	A(2)	_	D
8	-	D(1),E(5)	B(5)	A(2)	_	D
9	-	E(5)	B(5)	A(2)	_	E
10	-	E(4)	B(5)	A(2)	F(4)→1	E
11	_	E(3),F(4)	B(5)	A(2)	_	E
12	-	E(2),F(4)	B(5)	A(2)	$G(2)\rightarrow 0$	E
13	G(2)	F(4)	B(5),E(1)	A(2)	_	G
14	-	F(4),G(1)	B(5),E(1)	A(2)	_	F
15	-	F(3),G(1)	B(5),E(1)	A(2)	-	F

Lösung 9

Teil 9.a)





Strat.	1 2	3 4 5 6	7 8 9 10 11	12 13 14	15 16 17	18 19 2	20 21 22	23 24 25	26 27	28 29	30 31	32 33	WZ
FIFO	P_1	P_2	P	3		P_4		P ₅	P ₆		P ₇		13.9
LIFO		P_7	P_6 P_5		P_4			P ₃		P_2		P_1	14.4
SJF	P_1	P_6 P_5	P ₂		P_7		P_3		•	P	4		9.7
RR	P_1	P_2	P ₃		P_4	P ₅	P ₆	P ₇		P ₃	P_4	P ₇	16

Teil 9.b)

Prozess	CPU-Einheiten	Wartezeit
P_1	1-2	0
P_2	3-7	2
P_3	8-12, 28-29	7+15
P_4	13-17, 30-32	12+12
P_5	18-20	17
P_6	21-22	20
P_7	23-27, 33	22+5

Mittlere Wartezeit: 16

Lösung 10

Teil 10.a)

Fir	st In	Fir	st Oı	ıt (F	IFO)
ω	2	5	3	4	5	6

ω	2	5	3	4	5	6	8	9	7	0	8	9	4	3	5	8	9	3	5	1
	2	5	3	4	4	6	8	9	7	0	0	0	4	3	5	8	9	9	9	1
		2	5	3	3	4	6	8	9	7	7	7	0	4	3	5	8	8	8	9
			2	5	5	3	4	6	8	9	9	9	7	0	4	3	5	5	5	8
				2	2	5	3	4	6	8	8	8	9	7	0	4	3	3	3	5
						2	5	3	4	6	6	6	8	9	7	0	4	4	4	3
							X	X	X	X			X	X	X	X	X			X
																			10	PF

Teil 10.b)

LR	.U																			
ω	2	5	3	4	5	6	8	9	7	0	8	9	4	3	5	8	9	3	5	1
	2	5	3	4	5	6	8	9	7	0	8	9	4	3	5	8	9	3	5	1
		2	5	3	4	5	6	8	9	7	0	8	9	4	3	5	8	9	3	5
			2	5	3	4	5	6	8	9	7	0	8	9	4	3	5	8	9	3
				2	2	3	4	5	6	8	9	7	0	8	9	4	3	5	8	9
						2	3	4	5	6	6	6	7	0	8	9	4	4	4	8
							X	X	X	X			X	X	X					X
																			8	3PF

Teil 10.c)

Als Auswahlkriterium wird das Alter seit dem Beginn des Referenzstrings angewandt. In der Lösung wird die Anzahl der Zugriffe auf die Seiten in der jeweiligen zweiten Spalte angezeigt.

LF	U																			
ω	2	5	3	4	5	6	8	9	7	0	8	9	4	3	5	8	9	3	5	1
	2 0	5 0	3 0	4 0	4 0	6 0	8 0	9 0	7 0	0 0	0 0	0 0	4 0	3 0	3 0	3 0	3 0	3 1	3 1	1 0
		2 0	5 0	3 0	3 0	4 0	6 0	8 0	9 0	7 0	7 0	7 0	0 0	4 0	4 0	4 0	4 0	4 0	4 0	3 1
			2 0	5 0	5 1	3 0	4 0	6 0	8 0	9 0	9 0	9 1	9 1	9 1	9 1	9 1	9 2	9 2	9 2	9 2
				2 0	2 0	5 1	3 0	4 0	6 0	8 0	8 1	8 1	8 1	8 1	8 1	8 2	8 2	8 2	8 2	8 2
						2 0	5 1	5 1	5 1	5 1	5 1	5 1	5 1	5 1	5 2	5 2	5 2	5 2	5 3	5 3
							X	X	X	X			X	X						X

7PF

Teil 10.d)





Sec	cond C	Chance	;																	
ω	2	5	3	4	5	6	8	9	7	0	8	9	4	3	5	8	9	3	5	1
	2 0	5 0	3 0	4 0	4 0	6 0	8 0	9 0	7 0	0 0	0 0	0 0	4 0	3 0	3 0	3 0	3 0	3 1	3 1	1 0
		2 0	5 0	3 0	3 0	4 0	6 0	8 0	9 0	7 0	7 0	7 0	0 0	4 0	4 0	4 0	4 0	4 0	4 0	3 1
			2 0	5 0	5 1	3 0	4 0	6 0	8 0	9 0	9 0	9 1	9 1	9 1	9 1	9 1	9 1	9 1	9 1	9 1
				2 0	2 0	5 1	3 0	4 0	6 0	8 0	8 1	8 1	8 1	8 1	8 1	8 1	8 1	8 1	8 1	8 1
						2 0	5 1	5 1	5 1	5 1	5 1	5 1	5 1	5 1	5 1	5 1	5 1	5 1	5 1	5 1
							X	X	X	X			X	X						X
																				7PF

Teil 10.e)

Cli	mb																			
ω	2	5	3	4	5	6	8	9	7	0	8	9	4	3	5	8	9	3	5	1
	2	5	3	4	4	6	8	9	7	0	0	0	4	3	5	8	9	9	9	1
		2	5	3	5	4	6	8	9	7	7	7	0	4	3	5	8	8	8	9
			2	5	3	5	4	6	8	9	8	9	7	0	4	3	5	3	5	8
				2	2	3	5	4	6	8	9	8	9	7	0	4	3	5	3	5
						2	3	5	4	6	6	6	8	9	7	0	4	4	4	3
							X	X	X	X			X	X	X	X	X			X
																			10)PF

Teil 10.f)

Op	tima	ıl																		
ω	2	5	3	4	5	6	8	9	7	0	8	9	4	3	5	8	9	3	5	1
	2	5	3	4	4	6	8	9	7	0	0	0	0	0	5	5	5	5	5	1
		2	5	3	3	4	6	8	9	9	9	9	9	9	0	0	0	0	0	5
			2	5	5	3	4	4	8	8	8	8	8	8	9	9	9	9	9	0
				2	2	5	3	3	4	4	4	4	4	4	8	8	8	8	8	9
						2	5	5	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	8
							X	X	X	X					X					X
																			6	PF

Teil 10.g)

OB	L al	s De	man	d-Pi	repa	ging	-Vari	ante												
ω	2	5	3	4	5	6	8	9	7	0	8	9	4	3	5	8	9	3	5	1
	2	5	3	4	5	6	8	9	7	0	8	9	4	3	5	8	9	3	5	1
		2	5	3	4	5	6	8	9	7	0	8	9	4	3	5	8	9	3	5
			2	5	3	4	5	6	8	9	7	0	8	9	4	3	5	8	9	3
				2	2	3	4	5	6	8	9	7	0	8	9	4	3	5	8	9
						2	9	4	0	6	6	6	3	0	8	9	4	4	4	8
							X		X				X		X					X
																			5	PF

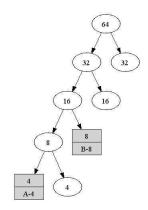
Lösung 11

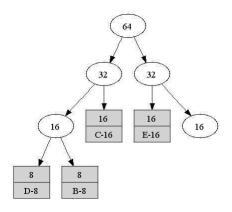
In den Lösungen sind die wichtigsten Veränderungen in den Buddysystemen eingetragen.

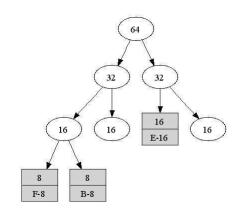
Teil 11.a)



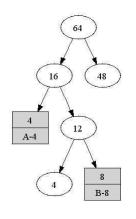


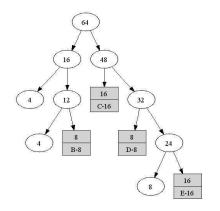


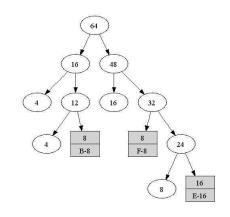




Teil 11.b)







Lösung 12

Teil 12.a)

FF

50	belegt		belegt	
50 150	belegt		belegt	
50 150	belegt	100	beleat	
50 150	belegt	100	belegt	300

RFF

50		belegt	belegt		
50		belegt	belegt	150	
50	100	belegt	belegt	150	
50	100	belegt	belegt	150	

ΒF

	belegt	50	belegt		
150	belegt	50	belegt		
150	belegt	50	belegt	100	
150	belegt	50	belegt	100	

WF

	belegt	belegt	50		
	beleat	belegt	50	150	
100	beleat	belegt	50	150	
100	beleat	beleat	50	150	





Nur FF kann alle Anforderungen erfüllen.

Teil 12.b)

Zunächst einige Vorüberlegungen. Beispielsweise wird BF immer schiefgehen, sobald die 50 zuerst angefordert wird. WF geht immer schief, wenn die 300 nicht als erstes angefordert wird. Man erhält als eine Lösung:

- FF: Wir haben oben gesehen, dass die ursprünglichen Reihenfolgen nur für FF funktionieren.
- BF: originale Speicherreihenfolge, erste Anforderung 100, Rest beliebig.
- WF: Anforderungen in der Abfolge 300, 50, 150, 100; Speicher beginnt mit 100, danach beliebig.
- RFF: Anforderungen in der Abfolge 50, 100, 300, 150; Speicher wie im Original.

Lösung 13

Teil 13.a)

818 Speicherworte

Teil 13.b)

kleinste Adresse: 310 größte Adresse: 1639

Teil 13.c)

Physikalische Adr.	Logische Adr.
780	(3, 330)
1436	(0, 116)
580	(1, 18)
984	segfault
420	(2, 110)

Lösung 14

Teil 14.a)

$$V(0) = (2, 3, 2)$$

Sicherheitsprüfung:

- P1: $Q_1^{max} \nleq V(0)$
- P2: $Q_2^{max} \nleq V(0)$
- P3: $Q_3^{max} \leqslant V(0) \rightarrow V(0) = (2,5,2) \rightarrow Markiere P3$.
- P1: $Q_1^{max} \leqslant V(0) \rightarrow V(0) = (4,6,2) \rightarrow Markiere P1$.
- P2: $Q_2^{max} \le V(0) \to V(0) = (5,7,3) \to \text{Markiere P2}.$

Das System ist in einem sicheren Zustand, da alle Prozesse markiert sind.

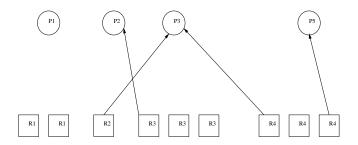
Teil 14.b)

Alle Zuteilungen führen in einen unsicheren Zustand.

Lösung 15

Teil 15.a)

Prozess P_4 fordert 4 Exemplare von R_3 an, da jedoch nur 3 Exemplare von R_3 existieren, kann diese Anforderung nie efüllt werden. Deshalb wird P_4 gelöscht. Daraus ergibt sich dann der folgende Request-Allocation-Graph:

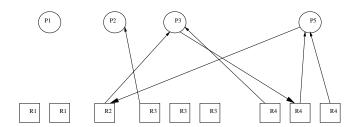


Teil 15.b)

Zustand sicher: P_2 und P_3 können zunächst terminieren. Danach können auch P_1 und P_5 terminieren:

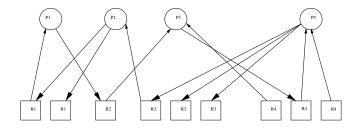
Teil 15.c)

Prozess P_2 kann terminieren, P_3 aber nicht. Deshalb P_1 und P_5 auch nicht. Deadlock entsteht, wenn P_5 R_2 anfordert und P_3 weitere R_4 fordert.



Teil 15.d)

Deadlock entsteht, wenn P_1 R_2 , P_3 eine Einheit von R_4 , P_5 3 Einheiten von R_3 und P_2 beide Einheiten von R_1 anfordert.

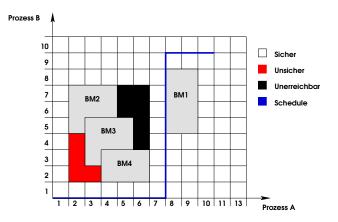


Lösung 16

Teil 16.a/b)

Prozessfortschrittsdiagramm:





Teil 16.c)

Ein möglicher zulässiger Schedule:

Zeit	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19
Schedule 1	A	Α	A	Α	Α	Α	Α	В	В	В	В	В	В	В	В	В	A	A	A

Lösung 17

Teil 17.a)

Der folgende Schedule zeigt, wie der Schedule S von einem Zwei-Phasen-Sperrprotokoll erzeugt werden kann.

	S	
T_1	T ₂	T ₃
RLock(A)		
$R_1(A)$	RLock(A)	
	$R_2(A)$	
	WLock(C)	
	W ₂ (C)	RLock(B)
		R ₃ (B)
	R ₂ (C)	
	Release	WLock(B)
		W ₃ (B)
RLock(C)		Release
R ₁ (C)		
RLock(B)		
R ₁ (B)		
Release		

Teil 17.b) Geben Sie an, ob folgende Aussagen falsch oder richtig sind.

- 1. Wahr
- 2. Falsch

Teil 17.c)

- 1. keine
- 2. *T*₁





Lösung 18

Ein möglicher äquivalenter serieller Schedule zu S ist der folgende Schedule:

Schedule S

Schedule S				
T_1	T_2	T ₃	T_4	T ₅
		W ₃ (C)		
	R ₂ (B)			
	$W_2(C)$			
	W ₂ (D)			
				W ₅ (D)
$R_1(A)$				
$W_1(B)$				
			R ₄ (A)	
			W ₄ (C)	
			$W_4(A)$	